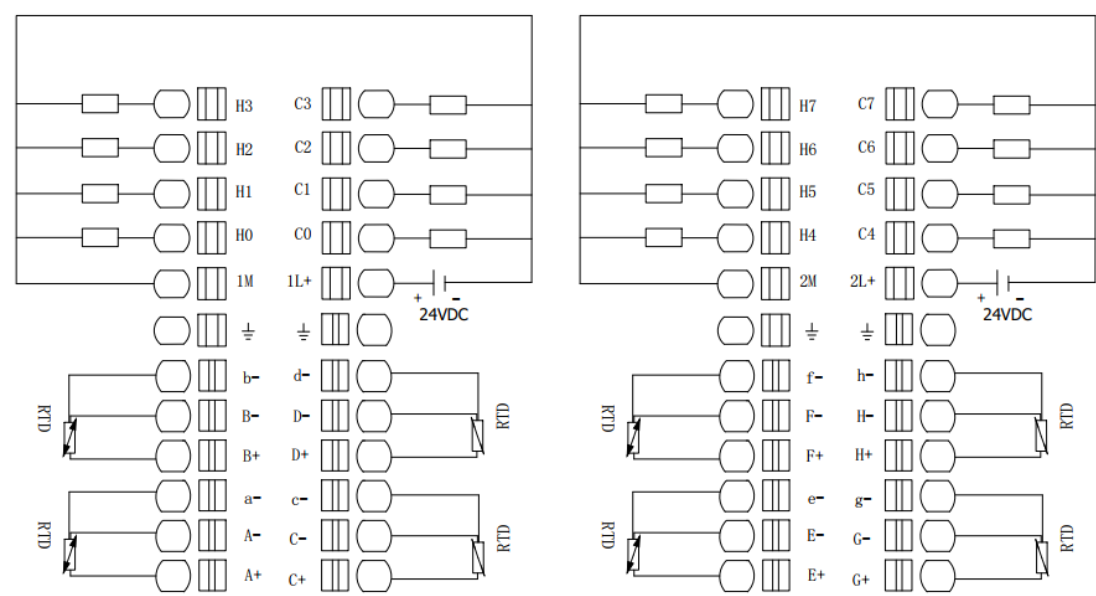


IM693-7RF33-TCP 使用说明手册

1. 产品规格

IM693-7RF33-TCP 是一款智能 PID 温控模块。最大支持 8 通道双功能（加热、制冷）PID 控制，具有 8 路热电阻温度采集、16 路晶体管数字量输出，支持 Modbus-TCP、西门子 S7-TCP/IP (简称 RDP) 通信。



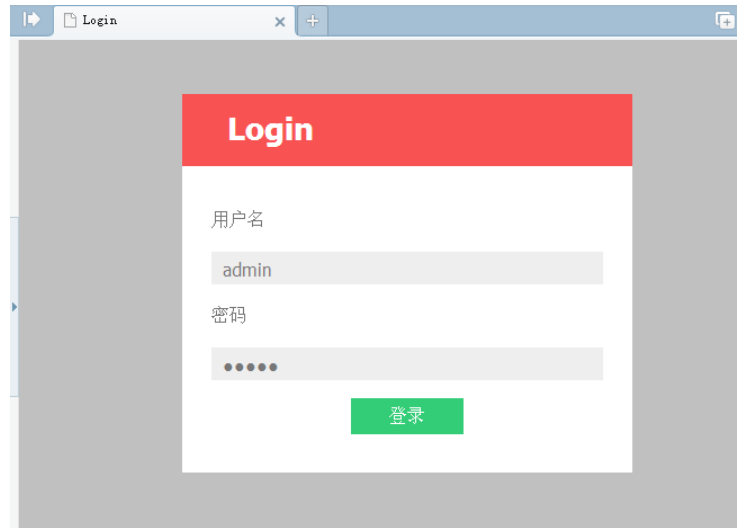
模块接线图

2. 网络参数配置

2.1 登录界面

模块默认 IP 为：192.168.1.253，电脑和模块必须处于同一网段的局域网内，在浏览器中输入以下地址：<http://192.168.1.253:2250/>即可进入网页配置界面；

默认用户名和密码为：admin；如无需修改直接登录即可，在“修改用户信息”页面可以修改用户名和密码。



## 2.2 网络参数设置

在“网络参数配置”页面可以配置模块的网络参数，如 IP 等，在这里只简单介绍如何使用，详细配置说明请参考其他以太网产品使用说明书；

**注：断线清除使能时，通讯断开时会清除所有 PID 输出。**

The screenshot shows a web browser window with the title "IM693设置". The interface has a top navigation bar with two tabs: "IM693 设置" (selected) and "修改用户信息". A "安全退出" button is located in the top right corner. The main configuration area contains the following fields:

- IP 地址: 192 . 168 . 1 . 253
- 网关地址: 192 . 168 . 1 . 1
- 子网掩码: 255 . 255 . 255 . 0
- MAC 地址: 0C - 2D - 41 - 1F - 00 - 01
- 断线清除: 否 (dropdown menu)

At the bottom of the configuration area, there are two buttons: "保存参数" (Save Parameters) and "重启模块" (Restart Module).

### 3. TCP 以太网通信

模块支持 Modbus-TCP 协议，固定通讯端口为 502，只支持读写保持寄存器功能（功能码 3/6/16）。

#### Modbus-TCP 地址说明

通道		Modbus 地址	名称	说明	属性
ChNo (0-3)	0~3 通道的 PID 参数配置 40001-40032 一共 4 通道，每通道占 8 个字	40001+ChNo*8	控制字	详细见下表控制字说明	R/W
		40002+ChNo*8	设定温度		R/W
		40003+ChNo*8	比例系数缓存	比例系数缓存，触发控制字 Bit10 上升沿会将此值写入到当前使用 Kp	R/W
		40004+ChNo*8	积分时间缓存	积分时间缓存，触发控制字 Bit10 上升沿会将此值写入到当前使用 Ti;单位：秒	R/W
		40005+ChNo*8	微分时间缓存	微分时间缓存，触发控制字 Bit10 上升沿会将此值写入到当前使用 Td;单位：秒	R/W
		40006+ChNo*8	PWM 周期	单位：0.1 秒	R/W
		40007+ChNo*8	-	保留	R/W
		40008+ChNo*8	-	保留	R/W
	0~3 通道的 PID 状态参数 40033-40048	40033+ChNo*4	状态信息	详细见下表状态字说明	R
		40034+ChNo*4	PID 模拟量输出值	-32000~32000	R
		40035+ChNo*4	实际温度 PV		R
		40036+ChNo*4	-	保留	R
	0~3 通道自 整定的 PID 参数 40049-40064	40049+ChNo*4	当前使用 Kp	当前使用的比例系数 Kp, 默认值：100；可由控制字 Bit10 写入或者通过自整定获得；	R
		40050+ChNo*4	当前使用 Ti	当前使用的积分时间 Ti, 默认值：400；可由控制字 Bit10 写入或者通过自整定获得；单位：S	R
		40051+ChNo*4	当前使用 Td	当前使用的比例系数 Td, 默认值：100；可由控制字 Bit10 写入或者通过自整定获得；单位：S	R
		40052+ChNo*4	-	保留	R
	0~3 通道手 动输出 PWM 参数配置 40065-40088 一共 4 通道，每通道占 6 个字	40065+ChNo*6	控制字 H	手动输出 PWM 控制字，大于 0 使能输出，0 禁止输出	R/W
		40066+ChNo*6	PWM 周期 H	手动输出 PWM 周期，单位：0.1 秒	R/W
		40067+ChNo*6	PWM 输出值 H	手动输出 PWM 输出值，0-32000	R/W
		40068+ChNo*6	控制字 C	手动输出 PWM 控制字，大于 0 使能输出，0 禁止输出	R/W
		40069+ChNo*6	PWM 周期 C	手动输出 PWM 周期，单位：0.1 秒	R/W
		40070+ChNo*6	PWM 输出值 C	手动输出 PWM 输出值，0-32000	R/W
	40089~400100	--	--	保留	R/W
通道		Modbus 地址	名称	说明	属性
ChNo	4~7 通道的	40101+(ChNo-4)*8	控制字	详细见下表控制字说明	R/W

(4-7)	PID 参数配置 40101-40132 一共 4 通道，每通道占 8 个字	40102+ (ChNo-4) *8	设定温度		R/W
		40103+ (ChNo-4) *8	比例系数缓存	比例系数缓存，触发控制字 Bit10 上升沿会将此值写入到当前使用 Kp	R/W
		40104+ (ChNo-4) *8	积分时间缓存	积分时间缓存，触发控制字 Bit10 上升沿会将此值写入到当前使用 Ti;单位：秒	R/W
		40105+ (ChNo-4) *8	微分时间缓存	微分时间缓存，触发控制字 Bit10 上升沿会将此值写入到当前使用 Td;单位：秒	R/W
		40106+ (ChNo-4) *8	PWM 周期	单位：0.1 秒	R/W
		40107+ (ChNo-4) *8	-	保留	R/W
		40108+ (ChNo-4) *8	-	保留	R/W
	4~7 通道的 PID 状态参数 40133-40148	40133+ (ChNo-4) *4	状态信息	详细见下表状态字说明	R
		40134+ (ChNo-4) *4	PID 模拟量输出值	-32000~32000	R
		40135+ (ChNo-4) *4	实际温度 PV		R
		40136+ (ChNo-4) *4	-	保留	R
	4~7 通道自整定的 PID 参数 40149-40164	40149+ (ChNo-4) *4	当前使用 Kp	当前使用的比例系数 Kp, 默认值：100；可由控制字 Bit10 写入或者通过自整定获得；	R
		40150+ (ChNo-4) *4	当前使用 Ti	当前使用的积分时间 Ti, 默认值：400；可由控制字 Bit10 写入或者通过自整定获得；单位：S	R
		40151+ (ChNo-4) *4	当前使用 Td	当前使用的比例系数 Td, 默认值：100；可由控制字 Bit10 写入或者通过自整定获得；单位：S	R
		40152+ (ChNo-4) *4	-	保留	R
	4~7 通道手动输出 PWM 参数配置 40165-40180 一共 4 通道，每通道占 6 个字	40165+ (ChNo-4) *6	控制字 H	手动输出 PWM 控制字，大于 0 使能输出，0 禁止输出	R/W
		40166+ (ChNo-4) *6	PWM 周期 H	手动输出 PWM 周期，单位：0.1 秒	R/W
		40167+ (ChNo-4) *6	PWM 输出值 H	手动输出 PWM 输出值，0-32000	R/W
		40168+ (ChNo-4) *6	控制字 C	手动输出 PWM 控制字，大于 0 使能输出，0 禁止输出	R/W
		40169+ (ChNo-4) *6	PWM 周期 C	手动输出 PWM 周期，单位：0.1 秒	R/W
		40170+ (ChNo-4) *6	PWM 输出值 C	手动输出 PWM 输出值，0-32000	R/W
A11	保存参数	40201	保存所有通道参数	非 0 时起作用，保存成功后自动置 0	R/W
A11	冷却输出温度阈值	40202	冷却输出温度阈值	冷却输出温度阈值，当实际温度大于“设定温度+温度阈值”，冷却输出有效；如果实际温度小于“设定温度+温度阈值”，无冷却输出 默认值：5；范围：0-100；大于 100 按 100 处理 单位 0.1℃ (30 为 3.0℃)	R/W
A11	实际温度偏移	40203	实际温度偏移	实际温度 PV=PV+偏移值， 默认值：0；范围：±100，超出±100 按±100 处理	R/W
ALL	冷却输出关闭的比例系数	40204	冷却输出关闭的比例系数	冷却输出关闭的比例系数，冷却输出开启状态下，记录最大温度 PvMax，当温度下降时记录下降差值 PvErr=PvMax-当前温度，当温度差值	R/W

				PvErr>(PvMax-PvMin)*比例系数/10)时, 关闭制冷; 默认值: 2; 范围: 0-10; 大于 10 按 10 处理	
ALL	冷却阈值输出 PWM 周期	40205	冷却阈值输出 PWM 周期	默认值: 30; 范围: 0-100; 大于 100 按 100 处理 单位 S	R/W
ALL	冷却阈值输出占空比 1	40206	冷却阈值输出占空比 1	默认值: 80; 范围: 0-100; 大于 100 按 100 处理	R/W
ALL	冷却阈值输出占空比 2	40207	冷却阈值输出占空比 2	默认值: 80; 范围: 0-100; 大于 100 按 100 处理	R/W
ALL	冷却区间值	40208	冷却区间值	冷却区间值, 当实际温度 PV 大于设定温度 SV+冷却区间值时, 冷却输出采用冷却阈值输出占空比 2, 此时冷却输出关闭的比例系数无效	R/W
ALL	积分百分比	40209	积分百分比	默认值: 5; 范围: 0-10; 大于 10 按 10 处理	R/W
ALL	积分上限	40210	积分上限	默认值: 16000; 范围: 0-32000; 大于 32000 按 32000 处理	R/W
0-7	PID 分段处理的段数	40211-40218	PID 分段处理的段数	默认值: 5; 范围: 1-10; 大于 10 按 10 处理	R/W
0-7	PID 分段处理每小段花费时间	40219-40226	PID 分段处理每小段花费时间	默认值: 10; 范围: 5-60; 大于 60 按 60 处理 (单位: 分钟)	R/W
0-7	当前段的设定温度	40227-40234	显示 PID 分段处理当前段的设定温度		R
0-7	显示 PID 分段处理当前第几段	40235-40242	显示 PID 分段处理当前第几段		R
0-7	每段增加的温度	40243-40250	显示 PID 分段处理每段增加的温度		R
0-7	每分钟最大上升温度	40251-40258	分段方式 2 每分钟最大上升温度	默认值: 100; 范围: 10-1000; 单位 0.1℃ (30 为 3.0℃)	R/W
ALL	PID 自动运行	40259	PID 自动运行标志位	默认值: 0; 当值为 1 时, 如果掉电前模块是 PID 运行状态, 那么下一次重新上电时, 会自动运行 PID; 当值为非 1 时, 自动运行功能不启用。	R/W
ALL	PID 自动运行时间	40259	PID 自动运行时间	默认值: 5; 范围 0-200; 单位: 分钟 当自动运行使能时, 到达当前时间后会自动运行	R/W

模块支持 S7-TCP 协议，固定通讯端口为 102，只支持读写保持寄存器功能。

### S7-TCP/IP 地址说明

通道		Modbus 地址	名称	说明	属性
ChNo (0-3)	0~3 通道的 PID 参数配置 VW0-VW62 一共 4 通道，每通道占 8 个字	VW0+ChNo*16	控制字	详细见下表控制字说明	R/W
		VW2+ChNo*16	设定温度		R/W
		VW4+ChNo*16	比例系数缓存	比例系数缓存，触发控制字 Bit10 上升沿会将此值写入到当前使用 Kp	R/W
		VW6+ChNo*16	积分时间缓存	积分时间缓存，触发控制字 Bit10 上升沿会将此值写入到当前使用 Ti;单位：秒	R/W
		VW8+ChNo*16	微分时间缓存	微分时间缓存，触发控制字 Bit10 上升沿会将此值写入到当前使用 Td;单位：秒	R/W
		VW10+ChNo*16	PWM 周期	单位：0.1 秒	R/W
		VW12+ChNo*16	-	保留	R/W
		VW14+ChNo*16	-	保留	R/W
	0~3 通道的 PID 状态参数 VW64- VW94	VW64+ChNo*8	状态信息	详细见下表状态字说明	R
		VW66+ChNo*8	PID 模拟量输出值	-32000~32000	R
		VW68+ChNo*8	实际温度 PV		R
		VW70+ChNo*8	-	保留	R
	0~3 通道自 整定的 PID 参数 VW96- VW126	VW96+ChNo*8	当前使用 Kp	当前使用的比例系数 Kp, 默认值：100；可由控制字 Bit10 写入或者通过自整定获得；	R
		VW98+ChNo*8	当前使用 Ti	当前使用的积分时间 Ti, 默认值：400；可由控制字 Bit10 写入或者通过自整定获得；单位：S	R
		VW100+ChNo*8	当前使用 Td	当前使用的比例系数 Td, 默认值：100；可由控制字 Bit10 写入或者通过自整定获得；单位：S	R
		VW102+ChNo*8	-	保留	R
	0~3 通道手 动输出 PWM 参数配置 VW128-VW174 一共 4 通道，每通道占 6 个字	VW128+ChNo*12	控制字 H	手动输出 PWM 控制字，大于 0 使能输出，0 禁止输出	R/W
		VW130+ChNo*12	PWM 周期 H	手动输出 PWM 周期，单位：0.1 秒	R/W
		VW132+ChNo*12	PWM 输出值 H	手动输出 PWM 输出值，0-32000	R/W
		VW134+ChNo*12	控制字 C	手动输出 PWM 控制字，大于 0 使能输出，0 禁止输出	R/W
		VW136+ChNo*12	PWM 周期 C	手动输出 PWM 周期，单位：0.1 秒	R/W
		VW138+ChNo*12	PWM 输出值 C	手动输出 PWM 输出值，0-32000	R/W
	VW176~VW198	--	--	保留	R/W
通道		Modbus 地址	名称	说明	属性
ChNo (4-7)	4~7 通道的 PID 参数配	VW200+(ChNo-4)*16	控制字	详细见下表控制字说明	R/W
		VW202+(ChNo-4)*16	设定温度		R/W

	置 VW200-VW26 2 一共 4 通道，每通道占 8 个字	VW204+ (ChNo-4) *16	比例系数缓存	比例系数缓存，触发控制字 Bit10 上升沿会将此值写入到当前使用 Kp	R/W
		VW206+ (ChNo-4) *16	积分时间缓存	积分时间缓存，触发控制字 Bit10 上升沿会将此值写入到当前使用 Ti;单位：秒	R/W
		VW208+ (ChNo-4) *16	微分时间缓存	微分时间缓存，触发控制字 Bit10 上升沿会将此值写入到当前使用 Td;单位：秒	R/W
		VW210+ (ChNo-4) *16	PWM 周期	单位：0.1 秒	R/W
		VW212+ (ChNo-4) *16	自整定系数	从 1 到 10 表示被控对象的滞后性，10 为正常系统，1 表示为滞后很大的系统。	R/W
		VW214+ (ChNo-4) *16	-	保留	R/W
	4~7 通道的 PID 状态参数 VW264-VW29 4	VW264+ (ChNo-4) *8	状态信息	详细见下表状态字说明	R
		VW266+ (ChNo-4) *8	PID 模拟量输出 值	-32000~32000	R
		VW268+ (ChNo-4) *8	实际温度 PV		R
		VW270+ (ChNo-4) *8	-	保留	R
	4~7 通道自 整定的 PID 参数 VW296-VW32 6	VW296+ (ChNo-4) *8	当前使用 Kp	当前使用的比例系数 Kp, 默认值：100；可由控制字 Bit10 写入或者通过自整定获得；	R
		VW298+ (ChNo-4) *8	当前使用 Ti	当前使用的积分时间 Ti, 默认值：400；可由控制字 Bit10 写入或者通过自整定获得；单位：S	R
		VW300+ (ChNo-4) *8	当前使用 Td	当前使用的比例系数 Td, 默认值：100；可由控制字 Bit10 写入或者通过自整定获得；单位：S	R
		VW302+ (ChNo-4) *8	-	保留	R
	4~7 通道手 动输出 PWM 参数配置 VW328-VW37 4 一共 4 通道，每通道占 6 个字	VW328+ (ChNo-4) *12	控制字 H	手动输出 PWM 控制字，大于 0 使能输出，0 禁止输出	R/W
		VW330+ (ChNo-4) *12	PWM 周期 H	手动输出 PWM 周期，单位：0.1 秒	R/W
		VW332+ (ChNo-4) *12	PWM 输出值 H	手动输出 PWM 输出值，0-32000	R/W
		VW334+ (ChNo-4) *12	控制字 C	手动输出 PWM 控制字，大于 0 使能输出，0 禁止输出	R/W
		VW336+ (ChNo-4) *12	PWM 周期 C	手动输出 PWM 周期，单位：0.1 秒	R/W
		VW338+ (ChNo-4) *12	PWM 输出值 C	手动输出 PWM 输出值，0-32000	R/W
A11	保存参数	VW400	保存所有通道参数	非 0 时起作用，保存成功后自动置 0	R/W
A11	冷却输出温度 阈值	VW402	冷却输出温度阈 值	冷却输出温度阈值，当实际温度大于“设定温度+温度阈值”，冷却输出有效；如果实际温度小于“设定温度+温度阈值”，无冷却输出 默认值：5；范围：0-100；大于 100 按 100 处理 单位 0.1℃ (30 为 3.0℃)	R/W
A11	实际温度偏 移	VW404	实际温度偏移	实际温度 PV=PV+偏移值， 默认值：0；范围：±100，超出±100 按±100 处理	R/W
ALL	冷却输出关 闭的比例系	VW406	冷却输出关闭的 比例系数	冷却输出关闭的比例系数，冷却输出开启状态下，记录最大温度 PvMax，当温度下降时记录下降差值	R/W

	数			PvErr=PvMax-当前温度，当温度差值 PvErr>(PvMax-PvMin)*比例系数/10)时, 关闭制 冷; 默认值: 2; 范围: 0-10; 大于 10 按 10 处理	
ALL	冷却阈值输出 PWM 周期	VW408	冷却阈值输出 PWM 周期	默认值: 30; 范围: 0-100; 大于 100 按 100 处理 单位 S	R/W
ALL	冷却阈值输出占空比 1	VW410	冷却阈值输出占空比 1	默认值: 80; 范围: 0-100; 大于 100 按 100 处理	R/W
ALL	冷却阈值输出占空比 2	VW412	冷却阈值输出占空比 2	默认值: 80; 范围: 0-100; 大于 100 按 100 处理	R/W
ALL	冷却区间值	VW414	冷却区间值	冷却区间值, 当实际温度 PV 大于设定温度 SV+冷却区间值时, 冷却输出采用冷却阈值输出占空比 2, 此时冷却输出关闭的比例系数无效	R/W
ALL	积分百分比	VW416	积分百分比	默认值: 5; 范围: 0-10; 大于 10 按 10 处理	R/W
ALL	积分上限	VW418	积分上限	默认值: 16000; 范围: 0-32000; 大于 32000 按 32000 处理	R/W
0-7	PID 分段处理的段数	VW420-VW434	PID 分段处理的段数	默认值: 5; 范围: 1-10; 大于 10 按 10 处理	R/W
0-7	PID 分段处理每小段花费时间	VW436-VW450	PID 分段处理每小段花费时间	默认值: 10; 范围: 5-60; 大于 60 按 60 处理 (单位: 分钟)	R/W
0-7	当前段的设定温度	VW452-VW466	显示 PID 分段处理当前段的设定温度		R
0-7	显示 PID 分段处理当前第几段	VW468-VW482	显示 PID 分段处理当前第几段		R
0-7	每段增加的温度	VW484-VW498	显示 PID 分段处理每段增加的温度		R
0-7	每分钟最大上升温度	VW500-VW514	分段方式 2 每分钟最大上升温度	默认值: 100; 范围: 10-2000; 单位 0.1℃ (30 为 3.0℃)	R/W
ALL	PID 自动运行	VW516	PID 自动运行标志位	默认值: 0; 当值为 1 时, 如果掉电前模块是 PID 运行状态, 那么下一次重新上电时, 5 分钟后会自动运行 PID; 当值为非 1 时, 自动运行功能不启用。	R/W
ALL	PID 自动运行时间	VW518	PID 自动运行时间	默认值: 5; 范围 0-200; 单位: 分钟 当自动运行使能时, 到达当前时间后会自动运行	R/W



## 控制字说明：

位	值	备注
Bit14-Bit15		-
Bit13	1	分段方式 2
	0	分段方式 1
Bit12	1	分段处理有效
	0	分段处理无效
Bit11	1	冷却阈值输出有效
	0	冷却正常输出
Bit10	-	将比例系数缓存、积分时间缓存、微分时间缓存 (40003+ChNo*8、40004+ChNo*8、40005+ChNo*8) 写入到当前 Kp、Ti、Td (40049+ChNo*4、40050+ChNo*4、40051+ChNo*4)，上升沿有效
Bit9	1	加热输出冗余功能启用，详细见章节 4.2
	0	加热输出冗余功能不起作用
Bit8	1	保存当前通道参数，保存成功后自动置 0
	0	无作用
Bit7	1	PID 运行开启
	0	PID 停止
Bit6	1	自整定开始
	0	自整定停止
Bit5	1	清除自整定完成标志，清除后才可以进行第二次自整定
	0	无
Bit4	1	双极性输出
	0	单极性输出
Bit3	1	允许积分分离、增益自调整
	0	禁止积分分离、增益自调整
Bit2	1	禁止微分
	0	允许微分
Bit1	1	禁止积分
	0	允许积分
Bit0	1	表示 PID 使能
	0	表示 PID 禁止使用

状态字说明

位	值	备注
Bit8-Bit15		保留
Bit7	1	手动 D0 输出
	0	D0 不输出
Bit6	1	自整定完成
	0	自整定未完成
Bit5	1	正在制冷
	0	不制冷
Bit4	1	正在加热
	0	不加热
Bit3	1	自整定故障（如果一个小时自整定没完成，自整定失败）
	0	自整定无故障
Bit2	1	自整定开始
	0	自整定没运行
Bit1	1	PID 运行
	0	PID 停止
Bit0		保留

## 4. PID 功能

模块支持多类型（拨码开关配置）热电偶输出检测，具有 PID 运算、PID 自整定功能。

### 4.1 拨码开关定义

热电阻类型	SW1	SW2	SW3	SW4
100Ω Pt 0.003850 ( default )	0	0	0	0
1000Ω Pt 0.003850	0	0	0	1
100Ω Pt 0.003920	0	0	1	0
1000Ω Pt 0.003920	0	0	1	1
100Ω Pt 0.00385055	0	1	0	0
1000Ω Pt 0.00385055	0	1	0	1
100Ω Pt 0.003916	0	1	1	0
1000Ω Pt 0.003916	0	1	1	1
100Ω Pt 0.003902	1	0	0	0
1000Ω Pt 0.003902	1	0	0	1
10K NTC 3950	1	0	1	0
100Ω Ni 0.006720	1	0	1	1
1000Ω Ni 0.006720	1	1	0	0
100Ω Ni 0.006178	1	1	0	1
1000Ω Ni 0.006178	1	1	1	0
10K NTC 3435	1	1	1	1
SW	设置		说明	
SW5	0 : 正标定 ( +3276.7 ) 1 : 负标定 ( -3276.8 )		断线检测方向	
SW6	0 : 摄氏度 1 : 华氏度		测量单位选择	

## 4.2 PID 使用说明

①：若“PWM 周期”设置为 0，PID 将无法运行，若周期设置太大输出效果可能失真，如果外部执行器是固态继电器推荐值为 5 或 10，如果外部执行器是接触器推荐值为 30 或 50；

②：“自整定系数”小于 1 都默认为 1，大于 10 都默认为 10；

③：优先级关系：PID 运行开启>自整定>普通 D0 输出。

即：“PID 运行开启”为 0，“自整定控制”为 1，才开始自整定，经过两个完整的调整周期，自整定完成，状态字中的自整定完成标志位为 1，控制字中自整定控制位自动复位（但由于上位机会一直写入这个自整定控制位为 1，故实际使用过程中可能会发现复位不成功，但自整定完成标志位为 1，故不会再次开启自整定，除非清除自整定完成标志位或断电重启，才能再次进行自整定），自整定完成后，PID 参数自动生成，放置在‘PID 自整定：Kp、PID 自整定：Ti、PID 自整定’三个地址。使用者可以将此 3 个值通过上位机程序填入到‘比例系数、积分系数、微分系数’三个控制值地址。

若“PID 运行开启位”为 1，“自整定控制位”为 1，自整定无效，此时只能进入 PID 运行状态模式。

④：模块要进入 PID 自动控制模式，控制字中的“PID 运行开启”为 1，同时控制字中的“表示 PID 使能”也必须为 1，模块才会正常控制输出。

⑦：加热输出冗余功能，启用加热输出冗余功能时，如果当前通道的制冷端没被占用（PID 双极性不启用和手动 PWM 不启用），当前通道

冷却端会有同样的输出；

## 5、指示灯定义

IM693-7RF 总共有 20 个指示灯，H-0 到 H-7 标识各个通道加热输出，C-0 到 C-7 标识各个通道冷却输出，PWR 灯代表模块是否上电，右边 NET 灯代表通信是否异常，异常情况下，NET 灯闪烁，左边 NET 灯只有在模块复位时使用。

## 6、模块 IP 地址复位

长按 RET 键至少 2S，左侧 NET 先亮后灭，代表复位成功，复位之后模块需上电重启，才能完成复位功能。